

# CORSO DI SISTEMI DINAMICI

## COMPITO PARZIALE no. 2

Prof. Andrea Milani - Dott. G.F. Gronchi

8 Gennaio 2010

### Esercizio 1:

In un piano verticale si introduca un sistema di riferimento  $Oxz$ , con asse  $z$  verticale ascendente. Si consideri un pendolo formato da un punto materiale di massa  $m$  attaccato ad un estremo di una sbarretta di lunghezza  $\ell$  e massa trascurabile. L'altro estremo della sbarretta è incernierato al punto di coordinate  $(d, 0)$ , con  $d > 0$ . Il piano verticale viene fatto ruotare attorno all'asse  $z$  con velocità angolare costante  $\omega > 0$ . Sul sistema agisce la forza di gravità, con accelerazione  $g$ . Usando come coordinata l'angolo  $\theta$  tra la sbarretta e la direzione verticale

- scrivere la lagrangiana del sistema;
- descrivere gli equilibri relativi del sistema e studiarne la stabilità;
- disegnare il ritratto in fase del sistema nei casi qualitativamente differenti.

### Esercizio 2:

Si consideri il sistema newtoniano con dissipazione

$$\ddot{x} = -\omega - \cos x - \gamma \dot{x}, \quad \omega, \gamma > 0.$$

- Si trasformi il sistema in un'equazione alle differenze finite del secondo ordine con passo  $h > 0$  usando l'approssimazione delle differenze centrali seconde e della differenza prima all'indietro

$$D^2x(kh) = \frac{\Delta_0^2 x_k}{h^2}, \quad Dx(kh) = \frac{\Delta_- x_k}{h},$$

e successivamente in un sistema dinamico discreto usando come variabile  $y_k = x_k - x_{k-1}$ .

- Si trovino delle condizioni su  $\omega, \gamma, h$  che siano necessarie e sufficienti affinché i punti di equilibrio instabili del sistema continuo siano punti fissi iperboliche del sistema discreto.
- Si trovino delle condizioni su  $\omega, \gamma, h$  che siano necessarie e sufficienti affinché i punti di equilibrio asintoticamente stabili del sistema continuo siano punti fissi con moltiplicatori di Lyapounov  $< 1$ .

**Esercizio 3:**

a) Si completi ad una trasformazione canonica  $(p, q) \rightarrow (w, z)$ , con  $p+q \in (-\pi/2, \pi/2)$ , la relazione

$$w = \sin(p + q) .$$

b) Si usi la trasformazione canonica del punto a) per risolvere il sistema hamiltoniano con funzione di Hamilton

$$H(p, q) = \frac{1}{2} \left[ \sin^2(p + q) - \frac{q^2}{\cos^2(p + q)} \right]$$

e con condizioni iniziali date  $p(0) = p_0, q(0) = q_0$ .